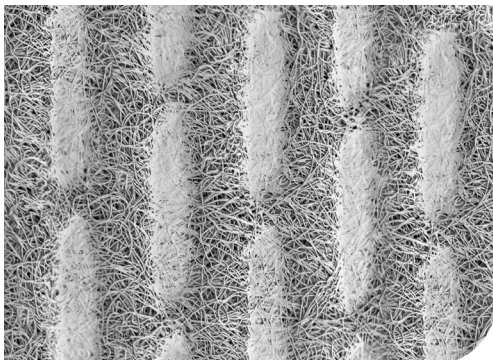




Win Labuda

Die Prüfinstrumente nach Labuda / Schöttle

*der neue Schöttle-Labuda-
Walksimulator Mk I*

Clear & Clean - Forschungslabor
überarbeitete Ausgabe 1-2018

Zu den Techniken des Reinen Arbeitens gehören neben anderen Reinraum-Verbrauchsmaterialien auch spezielle Reinigungstücher. Wir bezeichnen sie hier als Reinraumentücher. Damit lassen sich Partikel bis hinunter zu einem Durchmesser von etwa 2 µm genau wie pastöse und flüssige Verunreinigungen von glatten Oberflächen relativ gut entfernen. Es ist beim wischenden Reinigen jedoch wie oftmals in der Physik: In den extremen Grenzbereichen der Erscheinungen gelten andere Gesetzmäßigkeiten als im Bereich des Normalen.

Was ist ein Reinraumentuch?

Der Begriff „Reinraumentuch“ ist bisher nicht gesetzlich geschützt. Im Prinzip darf jeder Tücherhersteller, Importeur und Händler jedes beliebige Tuch ungestraft „Reinraumentuch“ nennen. Auch diese Tatsache hat dazu geführt, dass der Anbietermarkt für „Reinraumentücher“ mit den Jahren unübersehbar geworden ist. Die Anwender sind vor allem dadurch verunsichert, dass die Unterschiede zwischen Putztuch und Reinraumentuch nirgendwo festgeschrieben sind.

Verunsicherung entsteht zudem dadurch, dass ausländische Tücherfabrikanten und inländische Importeure ihre Reinraumentücher den „ISO-Reinraumklassen“ zuordnen, obwohl es solche Reinraumklassen für das Reinraum-Verbrauchsmaterial gar nicht gibt. Die Norm ISO 14644-1 bezieht sich nämlich mit der Dimension Partikel pro m³ Raumluft allein auf die Partikelreinheit der Luft und keineswegs auf das Reinraum-Verbrauchsmaterial.

Reinraumentücher müssen so beschaffen sein, dass sich mit ihrer Hilfe von den Objektoberflächen in kürzester Zeit ein Höchstmaß an Verunreinigung abtragen lässt, ohne dass größere Mengen der Tuch-Inhaltsstoffe auf die Oberflächen gelangen. Dies erfordert für die verschiedenen Anwendungen Reinigungstücher unterschiedlicher Konstruktion (siehe Bilder der Tüchoberflächen, Abb. 2-5).

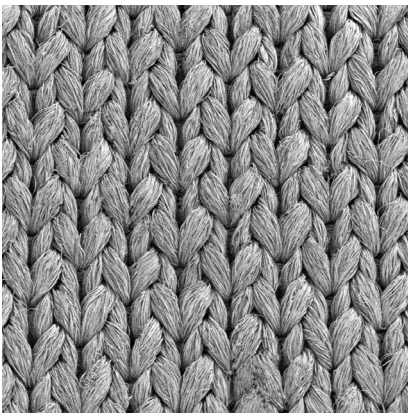


Abb. 2 Reinraumentuch für die Feinreinigung



Abb. 3 Reinraumentuch für die Reinigung
rauer Oberflächen

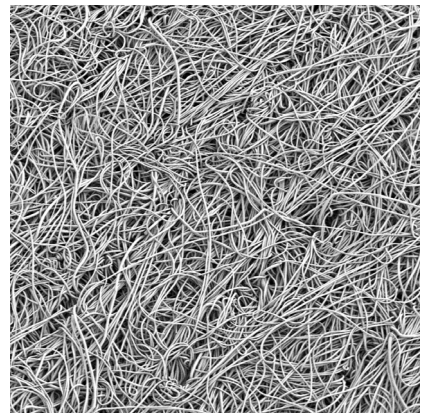


Abb. 4 Reinraumentuch für die Aufnahme
von Flüssigkeiten

Die bestehenden Spezifikationen

Von den amerikanischen und asiatischen Tücher-Herstellern werden betreffend die Prüfung der Partikelfreisetzung von Reinraumtüchern zumeist zwei Spezifikationen empfohlen:

Specification IEST-RP-CC004.3. Institute for Environmental Sciences and Technology, Rolling Meadows, Illinois, USA: Bei dieser Methode wird der Prüfling in DI-Wasser getaucht und darin bewegt. Die somit in das DI-Wasser hinein freigesetzten Partikel und Faserfragmente aus dem Prüfling werden gezählt und nach Größen klassifiziert.

„Gelboflex-Test“ or „Specification ISO 9073-10:2005-03 Textiles - Test Methods for Nonwovens - Part 10: Lint and other particles generation in the dry state.“

Der Prüfling (Reinigungstuch) wird bei diesem Prüfverfahren in der Ausgangsposition des Simulators um zwei entfernt voneinander befindliche zylindrische Scheiben herum gelegt und auf ihnen befestigt. In einem bestimmten Abstand vom Prüfling ist die Sonde eines Zählers für luftgetragene Partikel angebracht. Durch gegenläufig rotative Bewegungen bei einer gleichzeitig ausgeführten Hubbewegung wird der Prüfling auf den Scheiben tordiert (gegeneinander verdreht). Dabei treten aus dem Textilkörper Partikel und Faserfragmente aus, die von der Sonde eines Luftpartikelzählers aufgenommen, gezählt und klassiert werden.

Die Anwender von Reinraumtüchern können nach Durchführung der letztgenannten Prüfung (Gelboflex) den so erhaltenen Messergebnissen wenigstens entnehmen, ob das geprüfte Reinraumtuch beim Gebrauch im Trockenzustand mehr oder weniger Luftpartikel in die Atmosphäre hinein abgibt. Aus dem Testergebnis der Prüfung nach der Specification IEST-RP-CC004.3 hingegen lässt sich überhaupt keine sinnfällige Information gewinnen. Der Transfer von Partikeln in ein flüssiges Medium hinein korreliert nämlich mit gar nichts und schon gar nicht mit der Partikelmenge auf der Objektoberfläche nach einem Wischvorgang.

Den Anwender interessiert jedoch in Wahrheit lediglich der Oberflächenzustand und zwar:

- die partikuläre Reinheit der Objektoberfläche nach einer Reinigungsprozedur.
- die verbliebene, insbesondere die ionische Kontamination auf der Objektoberfläche
- der Zeitaufwand bis zum Erreichen des erforderlichen Reinheitszustands.

Vor diesem Hintergrund durfte der Fokus bei der Entwicklung neuer Simulatoren nicht mehr ausschließlich auf das Reinraumtuch gerichtet sein, sondern im Wesentlichen auf die Reinheit der Objektoberfläche.

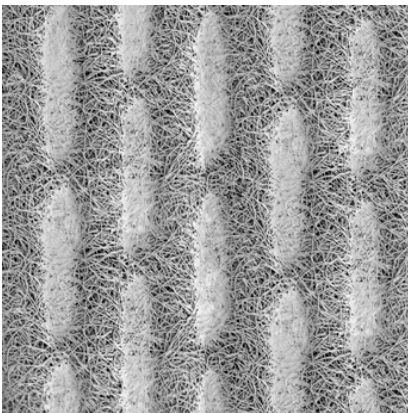


Abb. 5 Reinraumtuch für die Fußbodenreinigung

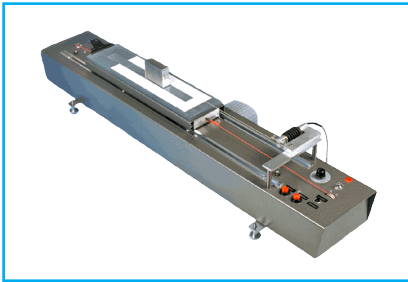


Abb. 6 Linear-Wischsimulator Mk I

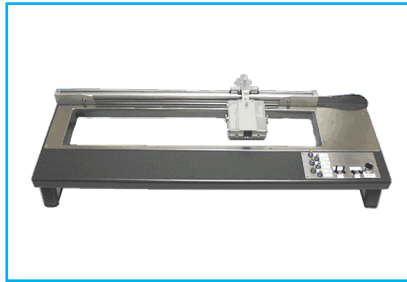


Abb. 6 Linear-Wischsimulator Mk II



Abb. 7 Rotations-Wischsimulator Mk I

Das soll nun nicht heißen, dass zum Beispiel die Kenntnis des Gesamt-Ionen-Bestands eines Tuchs ab sofort bedeutungslos geworden wäre. Denn naturgemäß können aus einem Tuch nur solche Ionen auf die Oberfläche gelangen, die auch darin enthalten sind. Und wenn die genaue Messung der ionischen Kontamination einer Oberfläche nur mit sehr hohem Kostenaufwand möglich ist, dann kann es nötig sein, sich so lange auf einen Hilfsparameter zu verständigen, bis der Stand der Technik eine kostengünstigere Lösung ermöglicht.

Ein zeitgemäßes Prüfinstrumentarium

Es ist eine Erfahrungstatsache, dass sich selbst die Halbleitertechnologen mit den Prozeduren des wischenden Reinigens nicht näher beschäftigen mögen, wenn durch das Produkt Reinraumtuch keine Gefährdung der Prozessausbeute entsteht. Dies ist offenbar seit Langem nicht mehr der Fall. Der Erfurter Defektdichte-Ingenieur Rainer Hiller von X-Fab Semiconductor-Foundries hatte bereits im Jahre 1994 auf die Bitte des Autors hin 5000 Wafer nach auffälligen Formfaktoren in Bezug auf textile Strukturen untersucht und war zu dem Ergebnis gekommen, dass die Defekte durch textile Formfaktoren unter 0,3 % der Gesamtdefekte betragen. Die Erfahrung deckt sich mit den Aussagen von Defektdichte-Ingenieuren aus der Infineon-Gruppe. Es hat sich zudem mit den Jahren eine



Abb. 6 Schöttle-Labuda-Walksimulator Mk I

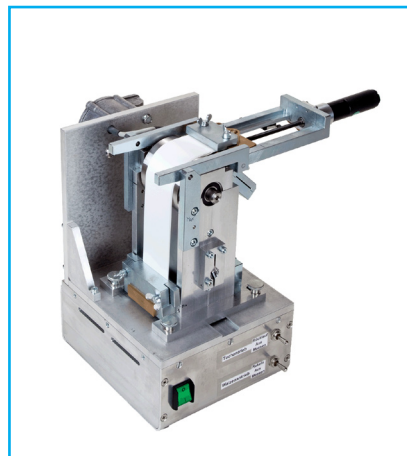


Abb. 7 Rotations-Wischsimulator Mk III



Abb. 8 Rotations-Wischsimulator Mk II

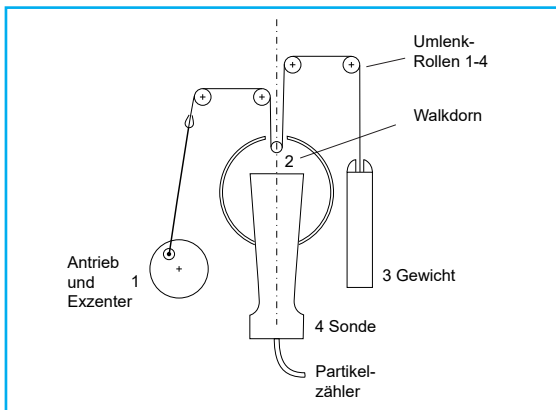


Abb. 9 Wirkschema des Schöttle-Labuda-Walksimulators Mk I

Der neue Schöttle-Labuda-Walksimulator Mk I

Änderung bei den Defektursachen in der Halbleitertechnologie vollzogen: Die Partikeldefekte sind weniger gewichtig, molekulare und ionische Kontamination nehmen hingegen an Defektrelevanz zu.

Wenn wir von Clear & Clean dennoch weiterhin in die Erforschung des Partikelgeschehens beim wischenden Reinigen investieren, dann aus purer Forscherfreude und auch um herauszufinden, ob bestimmte, neue Wischmittelkonstruktionen Anwendungs-Vorteile zeigen. Zudem haben Partikelablagerungen in der Foto- und Reproduktions-, sowie in der Medizintechnik eher zunehmende Bedeutung.

Clear & Clean hat der Öffentlichkeit in den vergangenen 35 Jahren ein Prüf-Instrumentarium für Reinraumtücher vorgestellt, das speziell auf deren wesentliche Gebrauchsmerkmale abgestellt ist.

Mit dem „Schöttle-Labuda-Walksimulator Mk I“ (Abb. 6) ist es möglich, die spezifische Partikelfreisetzung beim Gebrauch von Reinraum-Tüchern in der trockenen Handhabungsphase zu simulieren. Dazu wird ein Tuchabschnitt der Abmessungen von 220 x 80 mm unter definierter Zugbelastung um eine rotierend gelagerte Welle geschlungen und mehrfach hin- und her bewegt. Die rotierend gelagerte Welle ist oberhalb der isokinetischen Sonde eines Luftpartikelzählers angeordnet. Die bei diesem Walkvorgang freigesetzten Partikel werden so einem Luft-Partikelzähler zugeführt, gezählt, datentechnisch erfasst und nach Feret-Durchmesser klassiert. Das Gerät bietet sich also als Alternative zum „Gelboflex-Tester“ an.

Simulationsgeräte-Entwicklungen des Autors nach 1990

Partikel- und Faserabrieb

Mit dem „Labuda-Rotations-Wischsimulator Mk II“ lässt sich der Partikel- und Faserabrieb beim Wischvorgang auf verschiedenen rauen Oberflächen simulieren. (Abb. 8)

Dynamische Flüssigkeitsaufnahme

Mit dem „Labuda-Linearwischsimulator Mk II“ lässt sich die dynamische Flüssigkeitsaufnahme beim linearen Wischvorgang simulieren und auch der Flüssigkeitsrückstand auf der Oberfläche bestimmen.

Spezifische Reinigungs-Effektivität und -zeit

Mit dem „Labuda-Rotations-Wischsimulator Mk III“ ist es mit Hilfe der Laser-Fluoreszenz möglich, für jedes Reinigungstuch sowohl die spezifische Reinigungszeit als auch die Reinigungs-Effektivität zu messen. (Abb. 7)

Partikelfreisetzung im Trockenzustand

Mit dem „Schöttle-Labuda-Walksimulator Mk I“ kann die Partikelfreisetzung von Reinraumtüchern im Trockenzustand und bei nicht plastizierten Rändern (offene Schnittkanten) beim Gebrauch simuliert und mit Hilfe eines Luftpartikelzählers erfasst und klassifiziert werden. (Abb. 6)

Partikelbelag auf Oberflächen

Mit dem „Labuda-Part-Lift“ - Kollektor zur Aufnahme von Partikeln ist es möglich, vor und nach einer wischenden Reinigung die Partikelbeläge von Oberflächen zu entfernen und sie einer Analyse zuzuführen.



Abb. 10 Partikelfreisetzung in die Umgebung hinein durch Knüllen und Bewegen (Walken)

Die Fortschreibung des Standes der Technik basiert bei diesem Gerät auf der Erkenntnis, dass aus einem textilen Gebilde, das eine rotierende Welle umschlingt, Partikel in die Umgebung hinein freigesetzt werden. Dieser Vorgang soll den mechanischen Vorgang des Knüllens und Faltens simulieren, ohne dass es dabei zu unkontrollierten Abstandsänderungen des Prüflings relativ zur Partikelsonde kommt.

Mit der vorgestellten Prüftechnik ist es möglich, Reinraumbücher nach dem Parameter „spezifische Luftpartikel-Freisetzung im Trockenzustand“ zu klassieren. Es lassen sich zwischen den so erhaltenen Messdaten, bezogen auf die verschiedenen Tücherkonstruktionen und Fabrikate, plausibel erscheinende Unterschiede ausmachen (siehe Diagramm, Abb. 11). Das spricht zunächst einmal für die zufrieden stellende Simulations- und Messtechnik. Dabei überrascht die Deutlichkeit der Variationsbreite.

Die Vor- und Nachteile des Schöttle-Labuda-Walksimulators Mk I im Vergleich zum Gelboflex-Simulator sind:

- + fester Sonde-Tuch-Abstand = höhere Mess-Sicherheit
- + geringere Anzahl handhabungsbedingter Fehlmessungen durch Partikel- und Faserabscherungen an scharfen Kanten der Befestigungselemente
- Tücher müssen zugeschnitten werden
- geringer Bekanntheitsgrad der Methode

Plausibilitäts-Prüfung der Partikelfreisetzung an Standard-Vliesen (keine Reinraumbücher) Labuda-Walk-Simulator MK I					
		$\bar{x}$	VK	Letzte Messung	Anzahl der Messungen
Polyester-Zellstoff-Vlies	Grauwert	2,45	26,69	18.12.2012	20
	Messwert	458,9			
Viskose-Standard-Vlies	Grauwert	8,5	18,41	18.12.2012	20
	Messwert	6354,45			
Viskose-Mikrofaser-Vlies	Grauwert	2,6	15,57	13.08.2012	20
	Messwert	10124,65			
Parameter:		Partikelfreisetzung			
Messgerät:		Schöttle-Labuda-Walksimulator und MetOne Partikelzähler			
Last:		100 Gramm			
Geschwindigkeit:		72 Hübe / min (6 V)			
Probenbreite x Länge:		50 x 200 mm			
Kantenschnitt:		mechanisch			
Versiegelung der Schnittkanten		keine			
Partikelgröße:		0,3 µm			
Messzeit:		120 sec			

Tabelle 1 Plausibilitäts-Prüfung der Partikelfreisetzung an Standard-Vliesen, Labuda Walk-Simulator MK I

Äquivalenz von Applikations- und Simulationsarbeit

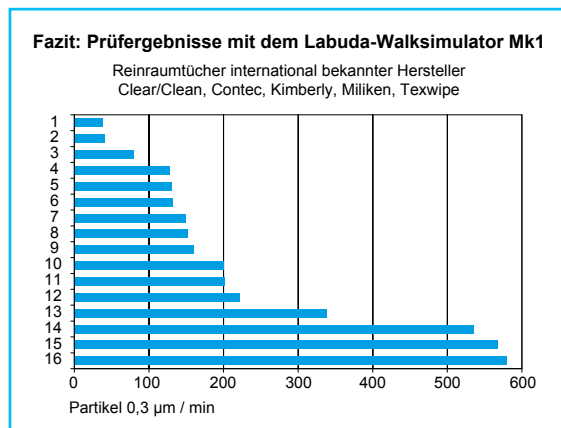


Abb. 11 Prüfergebnisse der Partikel-Freisetzung von Reinraumtüchern div. Hersteller

Viele Prüfgeräte für die Beurteilung der Partikelfreisetzung vom Reinraum-Verbrauchsmaterial bestehen aus einer Kombination von Simulations- und Messmodul. (Gelboflex ASTM F 392, IEST-RP-CC004.3, ASTM F51M, Helmke Drum etc.) Dabei wird im Ersteren ein mechanischer Vorgang praxisnah simuliert, der im Messmodul in einen Messwert umgewandelt wird. Als Beispiel wählen wir hier das zweimalige Falten eines trockenen Reinigungstuchs nach der Packungsentnahme und die daraus resultierende Luftpartikel-Freisetzung aus dem Tuch heraus. Bei dem Vorgang des 2-maligen Tuchfaltens wird mechanische Arbeit $W = F \cdot s$ verrichtet, die vom Reinigungstuch ausgehend eine Freisetzung von n Partikeln in die Umgebung bewirkt. Bei höchster Simulationstreue des Systems wird im Simulator genau die gleiche mechanische Arbeit aufgewendet wie sie in der Praxis gemessen wurde, so dass auch die gleiche Partikelmenge freigesetzt wird. Dieses Simulationstreue-Gebot ist bei vielen Simulator-Entwicklungen - leider auch denen des Autors - nicht immer befolgt worden. Wenn die praxisnah geleistete Arbeit nicht ausreichende Partikelmengen erbrachte, dann wurde die Komponente „Arbeit“ im Simulator-Modul so lange erhöht, bis es schließlich doch zur Freisetzung nennenswerter Partikelmengen kam. Damit wurden jedoch unbewusst auch die Prüfergebnisse moduliert. Wenn sich irgendwo keine Partikel messen lassen kann das ja auch heißen, das da eben keine Partikel sind. Vor dem Hintergrund dieser Erkenntnis wird es notwendig sein, die Grundlagen auch der bekannten Prüfmethoden für das Reinraum-Verbrauchsmaterial zu überdenken. Das ist auch ein Wink an die diversen Richtlinien-Ausschüsse: Erst einmal die Prüfmethoden in Ordnung zu bringen und dann die Richtlinien zu formulieren und nicht umgekehrt.

• REM-Abbildungen © Yuko Labuda

Glossar, Literatur

- [1] Im deutschen Sprachgebrauch finden die Bezeichnungen Reinraum-Reinigungstuch, Reinraumbuch und Reinraum-Wischtuch Anwendung. Die Bezeichnung Wischtuch ist jedoch deswegen nicht richtig, weil der Einsatzzweck solcher Tücher nicht das Wischen sondern das Reinigen ist.
- [2] Oberflächen im Sinne dieser Schrift sind alle Flächen, die von der Atmosphäre umgeben sind.
- [3] englisch: ISO 14644-1:1999 Cleanrooms and associated controlled environments - Part 1: Classification of air cleanliness. (Die Meßgröße ist: Partikel pro Volumeneinheit Raumluft).
- [4] T. Textor, T. Bahnert, E. Schollmeyer "Evaluating wiping materials used in cleanrooms and other controlled environments." 41st International Detergency Conference, WFK Krefeld, S. 289-298, Publikationen DTNW 2003, Nr. 2011.